

Especificaciones principales:

Tema		Especificaciones	
Alimentación de entrada	Circuito principal	200V	Monofásico/trifásico, 200 a 230 VAC +10 a -15% (50/60 Hz)
	Circuito de control	200V	Monofásico, 200 a 230 VAC + 10 a -15% (50/60 Hz)
Método de control		Método SVPWM controlado	
Realimentación		Encoder 17 bit	
Condiciones de operación	Temperatura de uso/almacenamiento	0 a +55°C/-20 a 85°C	
	Clase de aislamiento	F(155°C)	
	Humedad de uso/almacenamiento	90% de HR o inferior (sin condensación)	
	Altitud	1.000 m como máximo por encima del nivel del mar	
Resistencia a vibraciones/golpes(máx.)		4,9 m/s ² /19,6 m/s ²	
Configuración		Montado en base	
Rendimiento	Rango de control de la velocidad		1:5000
	Regulación de velocidad	Regulación de carga	0 a 100%:±0.01% max
		Regulación de Voltaje	Tensión nominal ±10%: 0%(a velocidad nominal)
Regulación de temperatura		25±25°C:±0.1% m ² .(a velocidad nominal)	
Control de par	Entrada analógica	Voltaje de referencia	±10 VDC a par nominal(rango de ajuste ±1 a 10VDC)
		Impedancia de entrada	Aprox. 10MΩ
		Circuit time constant	10μs
Control de Velocidad	Entrada analógica	Voltaje de referencia	±10 VDC a par nominal(rango de ajuste ±1 a 10VDC)
		Impedancia de entrada	Aprox. 10MΩ
		Circuit time constant	10μs
	Ajuste referencia de velocidad	Selección de dirección de giro	Entrada /P-CON
		Preselección de control de velocidad	La velocidad se puede seleccionar de entre 7 velocidades internas mediante entradas digitales.
	Función integrado	Ajuste de tiempo de arranque suave	0 a 10s(se puede configurar la aceleración y la deceleración de forma independiente)
Control de posición	Referencia pulso	Tipo	Tren de pulsos de signo +, pulso de 2 fases desplazadas 90° (fase A + fase B) o tren de pulsos CCW/CW
		Manera	líne driver(+5V), colector abierta
		Frecuencia	x1 multiplicador: 4Mpps
			x2 multiplicador: 2Mpps
			x4 multiplicador: 1Mpps
			200 Kpps máx. en colector abierto
	Frecuencias bajan con errores de entrada		
Referencia posición Interna	Valor de posición	Se pueden grabar 16 posiciones internamente	
Señales de entrada y Salida	Señal de entrada de secuencia	Nº de canales	8
		Función	servo activado, cambio de modo de control, prohibición de movimiento adelante/atrás, restablecimiento del contador de errores, prohibición de pulsos, restablecimiento de alarma, selección de velocidad interna
	Señal de salida de secuencia	Nº de canales	4
		Función	posición finalizada,detección de la velocidad del motor,estado del límite de par, servo preparado,freno, funciones de alarma
Funciones		Freno dinámico (DB)	
		Integrada Opera durante desconexión de la alimentación principal,	

Modelo	L	LL	LR	LE	LF	LC	LA	LB	LZ	S	TapxDepth	QK	QL	W	T	U
200W	141(181)	111	30	3	6	60	70	50	5.5	14	M5x10L	16	4	5	5	3
400W	161(201)	131	30	3	6	60	70	50	5.5	14	M5x10L	16	4	5	5	3
750 W	173(216)	138	35	3	9	80	90	70	6	19	M6x15L	22	4	6	6	3.5
1000 W	191(234)	156	35	3	9	80	90	70	6	19	M6x15L	22	4	6	6	3.5

*Dimensiones entre paréntesis son las dimensiones para servos con freno